

# 食品ハンドリング： ソフトロボティクスによるアプローチ



食品産業においては、盛り付けやパッキングなどハンドリングの自動化が進んでいない。その理由として、食品の形状と寸法、食品の位置・姿勢にバラつきが大きいことが挙げられる。食品と接触する物理的インターフェース部分に柔らかい材料を導入することにより、形状や寸法、位置・姿勢のばらつきを吸収することが期待できる。本講演では、ソフトロボットハンドによる食品ハンドリングに関する研究開発を紹介する。

■ 日時：令和4年 8/24(水)  
14:00 – 15:30 (13:45入室開始)

■ 開催方法：  
Zoomウェビナーを使ったライブ配信  
(注意:今回は、オンライン参加のみです。)

■ 募集人員：先着100名

■ 申込締切：8月22日(月) 16時 まで

■ 対象者：県内企業の経営者、管理者、  
技術者、大学研究者、SIer等



講師

立命館大学  
理工学部 教授  
平井 慎一 氏

■ 申込み方法：

・次のURLあるいはQRコードのフォームから申込みください。

[https://us02web.zoom.us/webinar/register/WN\\_HbE4P6h8Sc2Sbdd8R64Dmw](https://us02web.zoom.us/webinar/register/WN_HbE4P6h8Sc2Sbdd8R64Dmw)

・ロボティクス研究会への新規入会ご希望の方は、「裏面：入会申込書」で  
申込みください。(FAX, Eメール、電話でも可)



## 講師 平井 慎一氏 プロフィール

立命館大学 理工学部 ロボティクス学科 教授

1990年 京都大学大学院 工学研究科 数理工学専攻  
博士課程単位取得退学。

大阪大学工学部 電子制御機械工学科 助手、

立命館大学理工学部 ロボティクス学科 助教授を経て、

2002年より 立命館大学理工学部 ロボティクス学科 教授

## 参加(視聴)方法

- 1.申込み後、メールにてセミナーのURLをご案内します。インターネット接続環境があれば、このURLをクリックするだけで、パソコンやスマートフォン等から、参加(視聴)いただけます。
- 2.当日の参加スケジュールは、下表のとおりです。

時間	内容
13:45-14:00	Zoomウェビナーへの入室
14:00-15:15	講演
15:15-15:25	講演中のQ&Aからの質問への回答
15:25-15:30	退出、アンケート

- 3.講演中は、画面の下部に表示されます「Q&A」からご質問をお受けします。
- 4.当日の講演資料は、事前にメール配信するアドレスからダウンロードをお願いします。
- 5.講演終了後、アンケートへのご協力をお願いします。

## 留意事項

- 参加者は事前登録制にしておりますので、視聴用のURLを別の方へ転送することはお控えください。視聴は、1メールアドレスにつき、1名とします。
- 著作権保護等の点から、講演の録画、録音、撮影、およびSNS等へのアップロードは禁止いたします。
- Zoomは無料でご利用いただけますが、インターネットに接続するための通信料金は、参加者のご負担となります。
- 講演資料の印刷は可能ですが、データの公開やコピーは禁止いたします。
- ご提供いただいた氏名等の個人情報は、当セミナーの運営のみの目的で使用し、他の目的には使用しません。
- 尚、講演途中で、何かしらの通信トラブルでフリーズした場合には、一旦退出していただき、再度の入室をお願い致します。

## とやまロボティクス研究会入会申込書

(入会希望の方は、下記に記入ください。)

FAX: 076-433-4207 E-mail: n.nakai@tonio.or.jp

企業名・団体名			
所在地	(〒 )		
連絡担当者		FAX	
TEL		E-mail	
会員希望者名			
E-mail		FAX	
所属部署		職位・職名	